

## Лекция 5

Основы матричных  
вычислений

Рахуба М. В.  
15.02.21

Матричное базисное представление одномерных массивов (тензоров)

$$X \in \mathbb{R}^{\overbrace{n \times \dots \times n}^d}$$

$$n^d$$

$2^{300} \gg$  другие числа отличные во вселенной

1) Каноническое разложение

в видах. сим. дез. приведено наименее тензорами

Одн. 1  $A \in \mathbb{R}^{n_1 \times \dots \times n_d}, B \in \mathbb{R}^{m_1 \times \dots \times m_d}$

$$A \circ B \in \mathbb{R}^{n_1 \times \dots \times n_d \times m_1 \times \dots \times m_d}$$

называется

всеми (тензорами) произведениям:

$$(A \circ B)_{i_1 \dots i_d j_1 \dots j_d} = A_{i_1 \dots i_d} B_{j_1 \dots j_d}$$

Замечание 1) 'o' также обозначают ' $\otimes$ '. ' $\otimes$ ' у нас используется для крекл. произв.

2) Две иллюстрации  $d=2=2$ :

$$A \circ B \in \mathbb{R}^{n_1 \times m_1 \times n_2 \times m_2}, A \otimes B \in \mathbb{R}^{m_1 \times m_2 \times n_1 \times n_2}, \text{ элементы - одинак., но записаны в различные развертки.}$$

Пример

$$1) a_{ij} = u_i v_j$$

$$A = U V^T = U \circ V$$

$$\text{vec}(U \circ V) = V \otimes U$$

$$2) A = U V^T \Rightarrow A = \sum_{\lambda=1}^r u_\lambda v_\lambda^T = \sum_{\lambda=1}^r u_\lambda \circ v_\lambda$$

$$A = U \sum_{\lambda=1}^r V^T \Rightarrow A = \sum_{\lambda=1}^r g_\lambda u_\lambda \circ v_\lambda$$

$$a_{ijk} = \sum_{\lambda=1}^r u_{i\lambda} v_{j\lambda} w_{k\lambda}$$

$$A = \sum_{\lambda=1}^r u_\lambda \circ v_\lambda \circ w_\lambda$$

$\in \mathbb{R}^m$        $\in \mathbb{R}^m$        $\in \mathbb{R}^{nd}$

**Оп. 2** 1)  $A = \sum_{\lambda=1}^R u_\lambda^{(1)} \circ u_\lambda^{(2)} \circ \dots \circ u_\lambda^{(d)}$  -  
 n<sub>1</sub> x ... x n<sub>d</sub>  
 Каноническое разложение.  $A \in \mathbb{R}^{n_1 \times \dots \times n_d}$

2)  $\min R$  - канонич. разл

3)  $U^{(k)} = [u_1^{(k)}, \dots, u_R^{(k)}] \in \mathbb{R}^{n_k \times R}$  -  
 канонич. факторы

Продолж:  $A = \sum_{\lambda=1}^R u_\lambda^{(1)} \circ u_\lambda^{(2)} = u_1^{(1)} \circ u_1^{(2)} + \dots + u_R^{(1)} \circ u_R^{(2)}$

$$U^{(1)} = U, \quad U^{(2)} = V$$

### Замечание

1)  $UV^T = (US)(S^{-1}V^T)$  - не единственный  
 Канонич. разлож. единственно (стабильно)  
 при отсутствии слагаемых и искажениях (при  
 некотор. условиях). <http://www.kolda.net/publication/TensorReview.pdf>

2) Нет устойчивых алгоритмов приближения  $A$   
 Тензорное разложение  $\leq R$ . Более того, множество  
 тензоров ранга  $\leq R$  не является замкнутым:

$\exists \{A_n\} : \text{rank}(A_n) = 2 : A_n \rightarrow A, \text{rank}(A) = 3$

2

Параметрическое

Также

Одн. 3

$$A = \sum_{\alpha=1}^{R_1} \sum_{\beta=1}^{R_2} \sum_{\gamma=1}^{R_3} g_{\alpha\beta\gamma} u_\alpha v_\beta w_\gamma$$

$\in \mathbb{R}^{m \times n}$

параметрическое. Так же

$$G = \{g_{\alpha\beta\gamma}\}_{\alpha, \beta, \gamma=1}^{R_1, R_2, R_3} \in \mathbb{R}^{R_1 \times R_2 \times R_3} - \text{это также}$$

$$U = [u_1, \dots, u_{R_1}] \in \mathbb{R}^{m \times R_1}$$

$$V = [v_1, \dots, v_{R_2}] \in \mathbb{R}^{n \times R_2}$$

$$W = [w_1, \dots, w_{R_3}] \in \mathbb{R}^{l \times R_3}$$

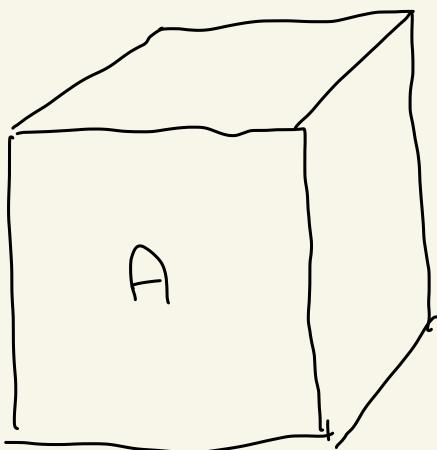
Факторы  
Также

$(R_1, R_2, R_3)$  — минимум

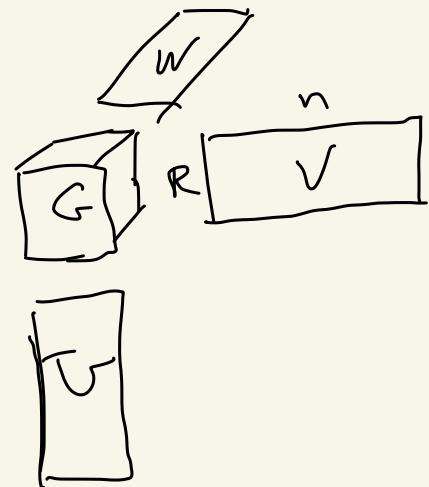
$(R_1, R_2, R_3)$  — параметрическое. пар.  
(Также параметрическое)

Сформулируем  $A = [G; U, V, W]$

Storage  
 $(n=m=r, R_1=R_2=R_3=R)$



vs.



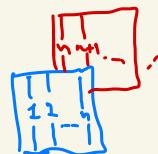
$$n^3 \quad \Rightarrow \quad (R \ll n)$$

$$R^3 + 3nR$$

↑  
G      U, V, W

↓ TB 1

$$\begin{bmatrix} \text{vec}(A[:, :, 0]) \\ \text{vec}(A[:, :, 1]) \\ \vdots \end{bmatrix}$$



$$\text{vec}(A) = (\underbrace{W \otimes V \otimes U}_{mnr \times R, R_2 R_3} \underbrace{\text{vec}(G)}_{R, R_2 R_3})$$

$$A = [G; U, V, W]$$



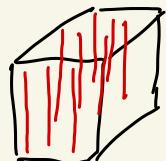
$$\text{vec}(u \circ v \circ w) = w \otimes v \otimes u$$

$$\text{vec}(A) = \sum_{\alpha} \sum_{\beta} \sum_{\gamma} q_{\alpha\beta\gamma} \text{vec}(U_{\alpha} \circ V_{\beta} \circ W_{\gamma}) = \\ = \sum_{\alpha} \sum_{\beta} \sum_{\gamma} q_{\alpha\beta\gamma} W_{\gamma} \otimes V_{\beta} \otimes U_{\alpha}$$

$$W \otimes V \otimes U = [w_1 \otimes v_1 \otimes u_1, \dots, w_{R_1} \otimes v_{R_1} \otimes u_{R_1}]$$

Ques. 4  $A_{(k)}$  — развертка по  $k$ -й оси

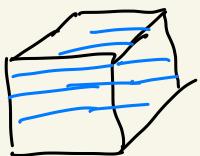
$$A_{(1)} = [A[:, :, 0], A[:, :, 1], \dots, A[:, :, -1]] \in \mathbb{R}^{m \times n \times e}$$



$$\text{reshape}(A, (m, n \cdot e), \text{order}='f')$$

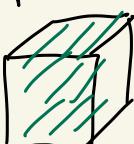
$$\begin{bmatrix} | & | & | & | & | & | \end{bmatrix}$$

$$A_{(2)} = \underset{\substack{\uparrow \\ \text{np. transpose}}}{\text{permute}} (A, [1, 0, 2])_{(1)} \in \mathbb{R}^{n \times m \times e}$$



$$\begin{bmatrix} | & | & | & | & | \end{bmatrix}$$

$$A_{(3)} = \underset{\substack{\uparrow \\ Q_{ijk} \rightarrow \tilde{Q}_{kij}}}{\text{permute}} (A, [2, 0, 1])_{(1)} \in \mathbb{R}^{e \times m \times n}$$



$$\begin{bmatrix} | & | & | & | & | \end{bmatrix}$$

## Lemma 1

$$A_{(1)} = \text{U} G_{(1)} (W \otimes V)^T$$

$$A_{(2)} = \text{V} G_{(2)} (W \otimes U)^T$$

$$A_{(3)} = W G_{(3)} (V \otimes U)^T$$

□ que  $A_{(1)}$  :

$$\text{vec}(A) = \text{vec}(A_{(1)})$$

<sup>1/</sup>

$$(W \otimes V) \otimes U \text{vec}(G) \quad || \quad 4.$$

<sup>2/</sup>

$$(W \otimes V) \otimes U \text{vec}(G_{(1)}) \stackrel{3.}{=} \text{vec}(\text{U} G_{(1)} (W \otimes V)^T)$$

$\Downarrow \quad B^T \otimes A \text{vec}(x) = \text{vec}(A X B)$

$$A_{(1)} = \text{U} G_{(1)} (W \otimes V)^T$$

■

Teop Tank. para  $(R_1, R_2, R_3)$  probem

$$(\text{rank}(A_{(1)}), \text{rank}(A_{(2)}), \text{rank}(A_{(3)}))$$

$$\square \quad 1) \quad A_{(1)} = \underbrace{U}_{m \times R_1} \underbrace{G_{(1)}}_{R_1 \times n} \underbrace{(W \otimes V)^T}_{l}$$

$$\text{rank}(A_{(1)}) \leq R_1$$

$\begin{matrix} (2) \\ (3) \end{matrix} \quad \begin{matrix} 2 \\ 3 \end{matrix}$

$$2) \quad \text{PCA} \quad A_{(1)} = U_1 \sum_i V_i^T \underset{\text{SVD}}{\text{compact}}$$

$$\tilde{R}_1 = \text{rank}(A_{(1)})$$

$$U_1 U_1^T A_{(1)} = A_{(1)}$$

$$\text{Vec}(A_{(1)}) = \text{Vec}(U_1 U_1^T A_{(1)}) =$$

$$= \text{Vec}\left(U_1 \underbrace{U_1^T U}_{\tilde{G}_{(1)}} G_{(1)} (W \otimes V)^T\right) =$$

$$= \text{Vec}\left(U_1 \tilde{G}_{(1)} (W \otimes V)^T\right)$$

$$A_{(1)} = U_1 \tilde{G}_{(1)} (W \otimes V)^T \quad (\text{депен vec})$$

$$\text{Vec}(A) = W \otimes V \otimes U_1 \text{vec}(\tilde{G})$$

$$\tilde{G} \in \mathbb{R}^{R_1 \times R_2 \times R_3}, \text{аналогично } R_2 \rightarrow \tilde{R}_2, R_3 \rightarrow \tilde{R}_3$$

To PCA было построено разбиение с параметрами разбивок.

③  $HOSVD$  алгоритм  
(найдите на семинаре)

$\mathcal{U}_k - r_k$  левые синг. вект.  $A_{(k)}$ :

$$\| A_{(k)} - \mathcal{U}_k \mathcal{U}_k^* A_{(k)} \|_F \leq \epsilon \| A \|_F$$

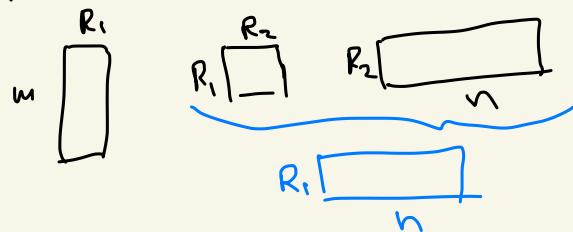
$G = [\mathcal{A}; \mathcal{U}_1^T, \mathcal{U}_2^T, \mathcal{U}_3^T]$  -  
оп-на где огра.

$$\begin{aligned} \| A - [G; \mathcal{U}_1, \mathcal{U}_2, \mathcal{U}_3] \|_F &\leq \\ &\leq \sqrt{3} \epsilon \| A \|_F \end{aligned}$$


---

Две матрицы разложения Танкера (и каскада).  
переходит в скелетное:

$$A = \mathcal{U} G \mathcal{V}^T$$



Трехордерное сеть ( $He$  входит в узлы)



$$\sum x_i y_i$$

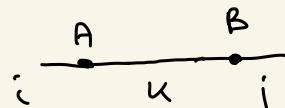
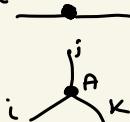
$$x_i$$



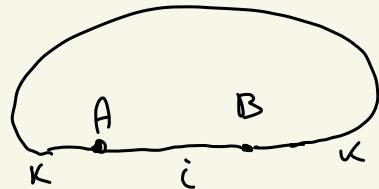
$$a_{ij}$$



$$a_{ijk}$$

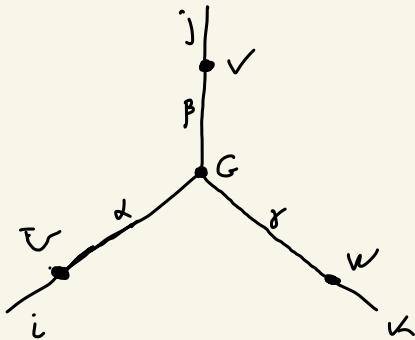


$$\sum_k a_{ik} b_{kj}$$



$$\sum_{i,k} A_{ki} B_{ik} = \text{Tr}(AB)$$

Tucker:

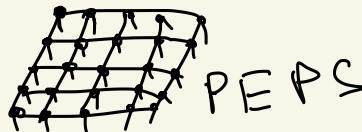
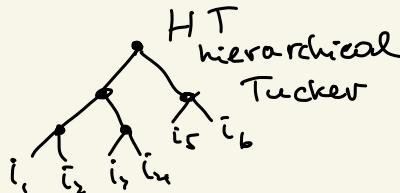


$$A = \sum_{\alpha, \beta, \gamma} g_{\alpha \beta \gamma} u_{\alpha i} v_{\beta j} w_{\gamma k}$$

Other decomp.:

$$\sum_{d_4=1}^{R_4} \sum_{d_3=1}^{R_3} \sum_{d_2=1}^{R_2} \sum_{d_1=1}^{R_1} G_{i_1 d_1}^{(1)} G_{i_2 d_2}^{(2)} G_{i_3 d_3}^{(3)} G_{i_4 d_4}^{(4)} G_{i_5}^{(5)}$$

Tensor Train (TT)  
a.u.a. MPS  
page 20.



MERA  
(nozywne kropki)